

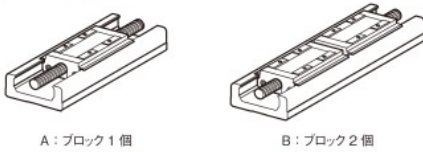
KR26 A/B モータ無し仕様 TLC仕様



形番構成

形番	ボールねじリード	ブロック種類	ストローク	精度等級	モータ有無/制御機器種類	カバー	センサ	ハウジングA/中間フランジ
KR26	02	A	0060	P	TL	1	2	AQ
①	②	③	④	⑤	⑥	⑦	⑧	⑨
KR26	02 : 2mm 06 : 6mm	A : 1個付き B : 2個付き	0035 : 35mm 0210 : 210mm	無記号 : 並級 H : 上級 P : 精密級	0 : 直結(モータ無し) 1 : 直結(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) 折返しの場合 R1 : 反基準側折返し(モータ無し) R2 : 基準側折返し(モータ無し) R3 : 底面側折返し(モータ無し) R4 : 反基準側折返し(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) R5 : 基準側折返し(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) R6 : 底面側折返し(貴社ご指定モータをTHK購入取付け) コントローラ付きの場合 TL : ドライブコントローラTLC	0 : カバー無し 1 : カバー付き 2 : ジャバラ付き	0 : モータ有無/制御機器種類にて「TL」を選択した場合、「2」: ジャバラ付きは選択できません。	直結の場合 A0 AN AP AQ AR AS 20 折返しの場合 WN-05D WP-08D WP-08K WQ-08D WQ-08K
⑦カバーにて「2」: ジャバラ付きを選択した場合、ジャバラ付きのストロークでご指定ください。 →1章275~276			⑧「0」を選択した場合、カップリングは付属されません。カップリングが必要な際はご発注時にご指示ください。 「1」, 「R4」, 「R5」, 「R6」を選択した場合、ご指定モータを取付けます。モータケーブル向きを別途ご指示ください。 ご指定モータに合わせた⑨中間フランジを選択してください。 「TL」を選択した場合、別途コントローラの手配が必要です。→6章002			⑨「0」: モータ有無/制御機器種類にて「TL」選択時は以下を選択してください。 50W: 「AQ」, 「WQ-08D」 直結の場合→1章153 折返しの場合→1章155		

③ブロック種類



コントローラ仕様

制御機器種類	TLC	
モータ定格出力 [W]	50	
ボールねじリード [mm]	2	6
定格速度 ^{*1} [mm/s]	並級・上級 (H)	100
	精密級 (P)	300
定格推力 ^{*2} [N]	449	149
最大推力 ^{*3} [N]	1357	452
電磁ブレーキ保持力 ^{*4} [N]	899	299
走行寿命 ^{*5} [km]	3,000	5,000

- *1 定格速度は、モータ定格回転数3000min⁻¹時の速度です。
- *2 定格推力は、モータの定格トルク0.159N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
- *3 最大推力は、モータの瞬時最大トルク0.48N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
- *4 電磁ブレーキ保持力は、モータの静摩擦トルク0.318N・m、もしくは許容入力トルクによって制限される値です。
- *5 計算条件は以下の場合です。
ストローク: 160mm(ブロック1個)、95mm(ブロック2個)/加減速度: 最大可搬質量設定時の加減速度/速度: 定格速度/負荷質量: 最大可搬質量/重心位置: テーブル上面中心

■水平

モータ定格出力 [W]		50	
ボールねじリード [mm]		2	6
最大可搬質量 ^{*6} [kg]	加減速度	Aタイプ	0.15G
		Bタイプ	0.3G
	Aタイプ	0.15G	27.5
		0.3G	27.5
Bタイプ	0.15G	38.5	
	0.3G	38.5	

■壁掛け

モータ定格出力 [W]		50	
ボールねじリード [mm]		2	6
最大可搬質量 ^{*6} [kg]	加減速度	Aタイプ	0.15G
		Bタイプ	0.3G
	Aタイプ	0.15G	22
		0.3G	22
Bタイプ	0.15G	31	
	0.3G	31	

■垂直

モータ定格出力 [W]		50	
ボールねじリード [mm]		2	6
最大可搬質量 ^{*6,7} [kg]	加減速度	Aタイプ	0.15G
		Bタイプ	0.3G
	Aタイプ	0.15G	9.5(6.5)
		0.3G	9.5(6.5)
Bタイプ	0.15G	9.5(7.5)	
	0.3G	9.5(7.5)	

- *6 最大可搬質量は、定格速度時の質量です。
- *7 ()内は折返し仕様時の値です。

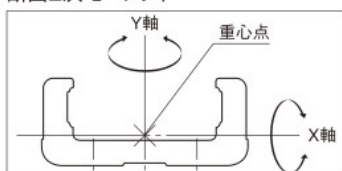
基本仕様

LMガイド部	基本動定格荷重 C [N]	7240		
	基本静定格荷重 C ₀ [N]	12150		
	ラジアルすきま [mm]	並級・上級 (H)	-0.004~+0.002	
		精密級 (P)	-0.01~-0.004	
	断面2次モーメント	I _x ^{*8} [mm ⁴]	1.7×10 ⁴	
I _y ^{*9} [mm ⁴]		1.5×10 ⁵		
質量 [kg/m]		3.9		
ボールねじ部	ボールねじリード [mm]	2	6	
	基本動定格荷重 Ca [N]	並級・上級 (H)	2350	1950
		精密級 (P)	2390	2390
	基本静定格荷重 Ca ₀ [N]	並級・上級 (H)	4020	3510
		精密級 (P)	3900	3900
ねじ軸径 [mm]	φ8			
許容回転数 ^{*10} [min ⁻¹]	並級・上級 (H)	6000	5900	
		精密級 (P)	6000	6000
	軸受部 (固定側)	アキシャル方向	基本動定格荷重 Ca [N]	1380
静的許容荷重 Poa [N]		1760		
許容入力トルク [N・m]	直結	0.62	0.80	
		折返し	0.40	
静的許容モーメント ^{*11} [N・m]		Ma: 84(480)	Me: 84(480)	
標準グリス/使用グリスニップル		THK AFAグリス/PB107		

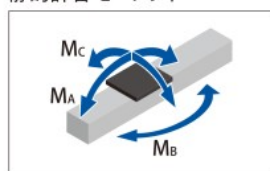
- *8 I_x=X軸まわりの断面2次モーメントです。
- *9 I_y=Y軸まわりの断面2次モーメントです。
- *10 許容回転数はストロークが長くなることにより下がる場合があります。
- *11 ()内はブロック2個(Bタイプ)密着時の値です。

注1) LMガイド部の定格荷重は、ブロック1個あたりの定格荷重です。

断面2次モーメント



静的許容モーメント



精度

精度等級	項目	ストローク ^{*12}			
		60	110	160	210
並級 (無記号)	繰り返し位置決め精度 [mm]	±0.01			
	位置決め精度 [mm]	規定無し			
	走り平行度 (上下方向) [mm]	規定無し			
	バックラッシュ [mm]	0.02			
	起動トルク [N・cm]	1.5			

精度等級	項目	ストローク ^{*12}			
		60	110	160	210
上級 (H)	繰り返し位置決め精度 [mm]	±0.005			
	位置決め精度 [mm]	0.06			
	走り平行度 (上下方向) [mm]	0.025			
	バックラッシュ [mm]	0.01			
	起動トルク [N・cm]	1.5			

精度等級	項目	ストローク ^{*12}			
		60	110	160	210
精密級 (P)	繰り返し位置決め精度 [mm]	±0.003			
	位置決め精度 [mm]	0.02			
	走り平行度 (上下方向) [mm]	0.01			
	バックラッシュ [mm]	0.003			
	起動トルク [N・cm]	4			

- *12 ブロック1個 (Aタイプ)のストロークです。
- 注2) 精度の評価はTHK基準によります。
- 注3) 検査用モータで測定します。また、モータ折返し仕様の場合、モータ折返し完成状態での測定は行いません。
- 注4) 起動トルクは、THK AFAグリスを封入した時の値とします。
- 注5) 真空用グリス、クリーンルーム用グリス等の粘性の高いグリスを使用した場合、起動トルク値の規格を超える場合がありますので、モータ選定の際はご注意ください。
- 注6) 標準ストローク以上の精度については、THKまでお問い合わせください。